

# ***Contrôle de Mathématiques AI2 – Octobre 2017***

(Enseignant : Laurent Gry)

## **Exercice 1 : Espaces vectoriels généraux (3,5 points)**

Soit  $\mathbb{E}$  le  $\mathbb{R}$  espace vectoriel  $\mathbb{R}^4$

Soit la famille de trois vecteurs  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  définis par :

$$\vec{u} = (4, 3, 2, 1) ; \vec{v} = (1, 2, 3, 4) ; \vec{w} = (2, 3, 4, t)$$

- 1) Pour quelle valeur du paramètre  $t$  ces vecteurs forment ils une partie liée de  $\mathbb{E}$  ?
- 2) Donner dans ce cas la dimension de  $\text{Vect}(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$

## **Exercice 2 : Espaces vectoriels généraux (3,5 points)**

Soit  $\mathbb{E}$  le  $\mathbb{R}$  espace vectoriel  $\mathbb{R}^3$

Soit

$$\mathbb{F} = \{\vec{u} = (x, y, z), x + y - 2z = 0\} \quad \mathbb{G} = \left\{ \vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} x + 3y = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} \right\}$$

- 1) Déterminer une base de  $\mathbb{F}$  et une base de  $\mathbb{G}$
- 2) Déterminer  $\mathbb{F} \cap \mathbb{G}$  et en déduire  $\dim(\mathbb{F} + \mathbb{G})$
- 3) dire si  $\mathbb{F}$  et  $\mathbb{G}$  sont supplémentaires.

## **Exercice 3 : Espaces vectoriels généraux (4 points)**

Soit  $\mathbb{E}$  le  $\mathbb{R}$  espace vectoriel des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  polynomiales de degré inférieur ou égal à 3 et soit  $\mathbb{F}$  le sous-ensemble de  $\mathbb{E}$  formé celles  $f$  qui vérifient :

$$\begin{cases} f'(0) = 2f'(1) \\ \int_0^1 f(t)dt = f(0) \end{cases}$$

- 1) Montrer que  $\mathbb{F}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{E}$
- 2) En donner une base

### Exercice 4 : Espaces vectoriels généraux (3 points)

Soit  $\mathbb{E}$  le  $\mathbb{R}$  espace vectoriel des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  polynomiales de degré inférieur ou égal à 2. On considère la famille d'éléments de  $\mathbb{E}$  suivante :

$$\mathcal{F} = (x(x-1), x(x+2), (x-1)(x+2))$$

- 1) Montrer que cette famille est une base de  $\mathbb{E}$
- 2) Déterminer les coordonnées du polynôme  $x^2 + x + 1$  dans cette base

### Exercice 5 : Déterminant – produit vectoriel (6 points)

Dans l'espace muni d'une base orthonormale  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  on considère, pour un paramètre réel  $t$ , les trois vecteurs :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} t \\ 1-t \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ t \end{pmatrix}, \vec{w} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ t \end{pmatrix}$$

- 1) Calculer le déterminant de ces trois vecteurs
- 2) Déterminer les coordonnées de  $\vec{u} \wedge \vec{v}$
- 3) Calculer  $(\vec{u} \wedge \vec{v}) \cdot \vec{w}$ . Que retrouve-t-on ?
- 4) Pour quelles valeurs de  $t$  les trois vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  sont ils liés ?
- 5) De façon générale, on considère trois vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  fonctions dérivables d'une variable  $t$  et on pose  $f(t) = (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}(t)$ . Exprimer la dérivée  $f'(t)$  en fonction de  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  et de leurs dérivées. En déduire une expression ne faisant apparaître que des déterminants.

Corrigé

Exercice 1 :

1) Cherchons une combinaison linéaire nulle non triviale en résolvant :

$$\begin{aligned}x \vec{u} + y \vec{v} + z \vec{w} &= \vec{0} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} 4x + y + 2z = 0 \\ 3x + 2y + 3z = 0 \\ 2x + 3y + 4z = 0 \\ x + 4y + tz = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} 4x + y + 2z = 0 \\ 5y + 6z = 0 \\ 5y + 6z = 0 \\ 15y + (4t - 2)z = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} 4x + y + 2z = 0 \\ 5y + 6z = 0 \\ (4t - 20)z = 0 \end{cases}\end{aligned}$$

Ce système a une solution non triviale si et seulement si  $t$  vérifie :

$$4t - 20 = 0$$

soit :

$$t = 5$$

2) Dans ce cas, le système devient :

$$\begin{aligned}\begin{cases} 4x + y = -2z \\ 5y = -6z \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{4} \left( \frac{6}{5}z - 2z \right) = -\frac{1}{5}z \\ y = -\frac{6}{5}z \end{cases}\end{aligned}$$

Ainsi, en prenant  $z = -5$

$$\vec{u} + 6\vec{v} - 5\vec{w} = \vec{0}$$

Soit :

$$\vec{u} = -6\vec{v} + 5\vec{w}$$

et

$$\text{Vect}(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}) = \text{Vect}(\vec{v}, \vec{w})$$

Mais en faisant  $x = 0$  dans le système précédent, on voit qu'il conduit à  $y = z = 0$  et donc que  $(\vec{v}, \vec{w})$  est une partie libre donc une base de  $\text{Vect}(\vec{v}, \vec{w})$

Exercice 2 :

1)

$$\begin{aligned} \mathbb{F} &= \{\vec{u} = (x, y, z) : x = -y + 2z\} \\ &= \{\vec{u} = (-y + 2z, y, z) : (y, z) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \{\vec{u} = y(-1, 1, 0) + z(2, 0, 1) : (y, z) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \text{Vect}(\vec{e}_1 = (-1, 1, 0), \vec{e}_2 = (2, 0, 1)) \end{aligned}$$

Or il est aisé de vérifier que la partie  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$  est libre donc forme une base de  $\mathbb{F}$

$$\begin{aligned} \mathbb{G} &= \{\vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} x + 3y = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}\} \\ &= \{\vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} x = -3z \\ y = -z \end{cases}\} \\ &= \{\vec{u} = (-3z, -z, z) : z \in \mathbb{R}\} \\ &= \text{Vect}(\vec{e}_3 = (-3, -1, 1)) \end{aligned}$$

2)

$$\begin{aligned} \mathbb{F} \cap \mathbb{G} &= \{\vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} x = -y + 2z \\ x = -3y \\ z = -y \end{cases}\} \\ &= \{\vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} -3y = -y - 2y \\ x = -3y \\ z = -y \end{cases}\} \\ &= \{\vec{u} = (x, y, z), \begin{cases} x = -3y \\ z = -y \end{cases}\} \end{aligned}$$

$$= \mathbb{G}$$

Donc

$$\dim(\mathbb{F} \cap \mathbb{G}) = \dim(\mathbb{G}) = 1$$

$$\dim(\mathbb{F} + \mathbb{G}) = \dim(\mathbb{F}) + \dim(\mathbb{G}) - \dim(\mathbb{F} \cap \mathbb{G}) = 2 + 1 - 1 = 2$$

On peut aussi noter que :

$$\mathbb{F} + \mathbb{G} = \mathbb{F}$$

On a :

$$\mathbb{F} \cap \mathbb{G} \neq \{\vec{0}\}$$

Donc  $\mathbb{F}$  et  $\mathbb{G}$  ne sont pas supplémentaires

### Exercice 3

1) Soit  $(f, g, \alpha) \in \mathbb{E}^2 \times \mathbb{R}$  alors :

$$\begin{cases} f'(0) = 2 f'(1) \\ \int_0^1 f(t) dt = f(0) \end{cases}, \begin{cases} g'(0) = 2 g'(1) \\ \int_0^1 g(t) dt = f(0) \end{cases}$$

Donc :

$$\begin{cases} (f + g)'(0) = 2 (f + g)'(1) \\ \int_0^1 (f + g)(t) dt = (f + g)(0) \end{cases}, \begin{cases} (\alpha g)'(0) = 2 (\alpha g)'(1) \\ \int_0^1 (\alpha g)(t) dt = (\alpha g)(0) \end{cases}$$

D'où :

$$f + g \in \mathbb{E}, \quad \alpha f \in \mathbb{E}$$

$\mathbb{E}$  est donc stable pour l'addition et la multiplication externe. C'est donc un sous espace vectoriel de l'ensemble des polynômes à coefficients réels.

2) Posons  $f(x) = a x^3 + b x^2 + c x + d$  alors :

$$f'(x) = 3a x^2 + 2b x + c$$

$$\int_0^1 f(t) dt = a \left[ \frac{t^4}{4} \right]_0^1 + b \left[ \frac{t^3}{3} \right]_0^1 + c \left[ \frac{t^2}{2} \right]_0^1 + d [t]_0^1 = \frac{a}{4} + \frac{b}{3} + \frac{c}{2} + d$$

$$f \in \mathbb{E} \Leftrightarrow \begin{cases} c = 6a + 4b + 2c \\ \frac{a}{4} + \frac{b}{3} + \frac{c}{2} + d = d \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 6a + 4b = -c \\ 3a + 4b = -6c \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3a = 5c \\ -4b = 11c \end{cases}$$

$$\begin{cases} a = \frac{5}{3}c \\ b = -\frac{11}{4}c \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R} : f(x) = c \left( \frac{5}{3}x^3 - \frac{11}{4}x^2 + x \right) + d$$

Donc :

$$\mathbb{E} = \text{Vect} \left( 1; \frac{5}{3}x^3 - \frac{11}{4}x^2 + x \right)$$

$$\dim(\mathbb{E}) = 2$$

#### Exercice 4

1) Résolvons le problème :

$$\forall x \in \mathbb{R} : ax(x-1) + bx(x+2) + c(x-1)(x+2) = 0$$

En prenant successivement pour  $x$  les valeurs particulières 0,1, -2 on obtient :

$$-2c = 0, 3b = 0, 6a = 0$$

Soit :  $a = b = c = 0$

Donc les trois polynômes forment une partie libre à trois éléments dans l'espace qui est de dimension 3. Ils en forment donc une base.

2) Cherchons 3 réels  $a, b, c$  tels que :

$$\forall x \in \mathbb{R} : x^2 + x + 1 = ax(x-1) + bx(x+2) + c(x-1)(x+2)$$

Là encore, en prenant successivement pour  $x$  les valeurs particulières 0,1, -2 on obtient :

$$1 = -2c, 3 = 3b, 3 = 6a$$

Soit :

$$a = \frac{1}{2}, b = 1, c = -\frac{1}{2}$$

Exercice 5 :

- 1) Développons par rapport à la deuxième colonne :

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} t & 2 & 3 \\ (1-t) & 0 & 2 \\ 1 & t & t \end{vmatrix} &= -2 \begin{vmatrix} (1-t) & 2 \\ 1 & t \end{vmatrix} - t \begin{vmatrix} t & 3 \\ (1-t) & 2 \end{vmatrix} \\ &= -2(t - t^2 - 2) - t(2t - 3 + 3t) = -2t + 2t^2 + 4 - 5t^2 + 3t \\ &= -3t^2 + t + 4 = (t + 1)(-3t + 4) \end{aligned}$$

- 2) les coordonnées de  $\vec{u} \wedge \vec{v}$  sont :

$$\begin{pmatrix} t \\ 1-t \\ 1 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t - t^2 \\ 2 - t^2 \\ -2 + 2t \end{pmatrix}$$

On en déduit :

$$(\vec{u} \wedge \vec{v}) \cdot \vec{w} = 3(t - t^2) + 2(2 - t^2) + t(-2 + 2t) = -3t^2 + t + 4$$

- 3) On retrouve le déterminant précédent  
4) La condition pour les trois vecteurs soient liés est :

$$(t + 1)(-3t + 4) = 0$$

Donc

$$t = -1 \text{ ou } t = \frac{4}{3}$$

- 5)

$$\begin{aligned} f(t) &= (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}(t) \\ f(t) &= (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t))' \cdot \vec{w}(t) + (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}'(t) \\ &= ((\vec{u}'(t) \wedge \vec{v}(t)) + (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}'(t))) \cdot \vec{w}(t) + (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}'(t) \\ &= (\vec{u}'(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}(t) + (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}'(t)) \cdot \vec{w}(t) + (\vec{u}(t) \wedge \vec{v}(t)) \cdot \vec{w}'(t) \\ &= \det(\vec{u}'(t), \vec{v}(t), \vec{w}(t)) + \det(\vec{u}(t), \vec{v}'(t), \vec{w}(t)) + \det(\vec{u}(t), \vec{v}(t), \vec{w}'(t)) \end{aligned}$$